Mécanique des solides et des planètes

MS4: Exercices du 19 février 2007

2007MS4E1:

Soit ω la vitesse angulaire de rotation de la Terre sur elle-même. On a $\omega = 2\pi/T$ avec T = 86 164 s (jour sidéral), soit $\omega = 7.3 \times 10^{-5}$ s⁻¹. Soit I_T le moment d'inertie de la Terre autour de son axe de rotation propre. Si on assimile la Terre à une sphère homogène (ce qu'on sait ne pas être tout à fait exact, mais nous ferons plus tard un calcul plus précis), son moment d'inertie est $I_T = 2/5 M_T R_T^2$ où M_T est sa masse et R_T son rayon. Soit $I_T = 9.8 \times 10^{37}$ kg·m² avec $M_T = 6 \times 10^{24}$ kg et $R_T = 6400$ km. Le moment cinétique σ_T de rotation de la Terre sur elle-même est alors $\sigma_T = I_T \omega = \frac{7 \times 10^{33} \text{ kg·m}^2 \cdot \text{s}^{-1}}{1000}$.

Soit σ_L le moment cinétique de rotation de la Lune, qu'on assimilera à un point, autour de la Terre. Il est donné par $\sigma_L = M_L d_{TL}^2 \omega_L$, où M_L est la masse de la Lune, d_{TL} la distance Terre-Lune et ω_L la vitesse angulaire de rotation de la Lune autour de la Terre. On a $\omega_L = 2\pi/T_L$ avec $T_L = 27.3$ jours, soit $\omega_L = 2.7 \times 10^{-6}$ s⁻¹. Avec $M_L = 7.4 \times 10^{22}$ kg ($\cong M_T/81$) et $d_{TL} = 3.8 \times 10^8$ m, on obtient alors $\sigma_L = \frac{2.9 \times 10^{34} \text{ kg} \cdot \text{m}^2 \cdot \text{s}^{-1}}{1.0}$. On constate que le moment cinétique de révolution de la Lune autour de la Terre est plus grand que le moment cinétique de rotation de la Terre sur ellemême mais que les valeurs des deux quantités sont assez voisines.

2007MS4E2:

L'énergie cinétique E_K d'un objet tournant autour d'un axe fixe est égale à E_K =1/2 $I\omega^2$, où I est le moment d'inertie autour de cet axe et ω la vitesse angulaire de rotation. Si on assimile le volant à un cerceau, on a I= MR^2 où M est sa masse et R son rayon, soit I=4 kg·m 2 . On a donc E_K =1/2×4×(2 π ×600/60) 2 =8×100× π^2 =8000 kg·m 2 ·s $^{-1}$.

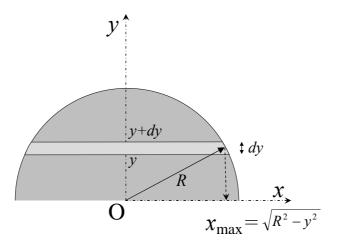
2007MS4E3:

Par symétrie, le centre d'inertie du demi-disque est sur l'axe Oy de son plan perpendiculaire à sa base et passant par son milieu. La position y_G du centre d'inertie sur cet axe vérifie $y_G = \frac{1}{M} \int y dm$ où M est la masse du disque. Comme il est homogène, sa masse volumique est $\rho = M/(e\pi R^2/2) = 2M/e\pi R^2$, e étant son épaisseur et R son rayon. Découpons notre disque en petites tranches, ayant l'épaisseur e du disque, comprises entre y et y+dy (voir figure). Chaque tranche possède une masse dm donnée par $dm = \rho \times e \times 2x_{\text{max}} \times dy$ où $x_{\text{max}} = \sqrt{R^2 - y^2}$. On a alors :

$$y_{G} = \frac{1}{M} \int_{0}^{R} y dm = \frac{1}{M} \int_{0}^{R} \rho e^{2y} \sqrt{R^{2} - y^{2}} dy = \frac{1}{M} \frac{2M}{e\pi R^{2}} 2e \int_{0}^{R} y \sqrt{R^{2} - y^{2}} dy = \frac{4}{\pi R^{2}} \left[-\frac{1}{3} (R^{2} - y^{2})^{\frac{3}{2}} \right]_{0}^{R}$$

$$(1)$$

soit
$$y_G = \frac{4}{3\pi}R$$
.



2007MS4E4:

Par symétrie, le centre d'inertie du cône homogène est sur l'axe Oz de symétrie de révolution. Sa position z_G sur cet axe vérifie $z_G = \frac{1}{M} \int z dm$ où M est la masse du cône.

Comme il est homogène, sa masse volumique est $\rho = M/(\pi R^2 h/3) = 3M/\pi R^2 h$, h étant sa hauteur et R le rayon de sa base. Découpons notre cône en petites tranches comprises entre z et z+dz (voir figure). Chaque tranche possède un rayon r(z) = R(h-z)/h et une masse dm donnée par $dm = \rho \times \pi r(z)^2 dz$. On a donc:

$$z_{G} = \frac{1}{M} \int_{0}^{h} z dm = \frac{1}{M} \int_{0}^{h} z \rho \pi \left(R \frac{h-z}{h} \right)^{2} dz = \frac{1}{M} \frac{3M}{\pi R^{2} h} \pi \frac{R^{2}}{h^{2}} \int_{0}^{h} z (h-z)^{2} dz =$$

$$= \frac{3}{h^{3}} \int_{0}^{h} \left[z h^{2} - 2hz^{2} + z^{3} \right] dz = \frac{3}{h^{3}} \left[\frac{h^{2}}{2} h^{2} - 2h \frac{h^{3}}{3} + \frac{h^{4}}{4} \right] = 3h \left(\frac{1}{2} - \frac{2}{3} + \frac{1}{4} \right)$$
(5)

soit $z_G = \frac{h}{4}$. On connaît le moment d'inertie par rapport à l'axe Oz de chaque petit disque élémentaire, c'est $\frac{1}{2}dmr(z)^2$. Pour obtenir le moment d'inertie I_{zz} de tout le cône par rapport à l'axe Oz, il suffit de sommer toutes ces petites contributions:

$$I_{zz} = \int r^2 dm = \int_0^h \frac{1}{2} \rho \pi \left(R \frac{h - z}{h} \right)^4 dz = \frac{1}{2} \frac{3M}{\pi R^2 h} \pi \frac{R^4}{h^4} \int_0^h (h - z)^4 dz = \frac{3}{10} MR^2.$$
 (7)

